

Le squadre



AUV Team Tom Kyle

**Università di Scienze Applicate di Kiel
(Germania)**

ROBOT: Robbe 131 e HeliROV (mare)

Gareggia **tutti gli scenari** insieme a bebot e HSR

Palmarès: Secondo posto a SAUC-E '14, euRathlon 2015 Grand Challenge e SAUC-E'16

Speciali perché: grazie a SAUC-E ed euRathlon hanno iniziato una collaborazione con GEOMAR Helmholtz Centre for Ocean Research Kiel che va oltre le gare di robotica e li sta facendo misurare con le sfide offerte dalla ricerca oceanografica costiera. Il loro veicolo, una piattaforma low cost di GEOMAR, può operare fino a 150 metri di profondità.

Dicono di se stessi: “Dopo le esperienze positive degli ultimi 3 anni vogliamo arrivare sul punto più alto del podio!”



bebot

**Università di Scienze Applicate di Lucerna
(Svizzera)**

ROBOT: Bebot (terra)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a AUV Team TomKyle e HSR

Palmarès: Secondo posto a euRathlon 2015 Grand Challenge

Speciali perché: L'unica squadra che ha un robot che posiziona antenne WiFi lungo il tragitto, una soluzione innovatrice e che ha dato buoni risultati nel 2015.

Telerob



Telerob (Germania)

ROBOT: Telemax PRO

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a Universitat de Girona e ISEP/INESC TEC

Palmarès: Primo classificato a euRathlon '13, euRathlon 2015 Grand Challenge, molteplici partecipazioni e premi a ELROB (varie edizioni)

Speciali perché: sono un'azienda operativa dal 2006 con oltre 650 clienti in tutto il mondo specializzata in sistemi autonomi e in particolare robot in grado di agire in situazioni pericolose per l'uomo.

Dicono di se stessi: si raccontano su YouTube

<https://www.youtube.com/channel/UCcSUOvCbNJsEVcTSZm4rMkw>



ENSTA Bretagne Team

ENSTA Bretagne (Francia)

ROBOT: SARDINE (mare), Catamaran (mare), LIRMIA III AUV (mare), ETAS WHEEL (terra), BUGGY (terra), IQX(aria), QUADRO OUTDOOR (aria).

Gareggiano in **tutti gli scenari** da soli

Palmarès: Terzo posto in euRathlon '13, vincitori di SAUC-E '14 e secondi in euRathlon '14 e euRathlon 2015 Grand Challenge e vincitori in SAUC-E'16.

Speciali perché: ENSTA Bretagne è l'unica realtà a partecipare con due team e ad aver partecipato a tutte le gare passate di euRathlon.

Dicono di se stessi: "I nostri robot sono completamente fatti in casa e puntiamo tantissimo sulla collaborazione tra piattaforme, strategia che ci ha già premiato nelle gare degli anni passati. La nostra agenda è piena di competizioni!"



ENSTA Team

ENSTA Bretagne / ENSTA ParisTech (Francia)

ROBOT: SAUC'ISSE (mare), BUBBLE (mare), GREGOR (terra), BUGGY (terra), OQX (aria), QUADRO INDOOR (aria).

Gareggiano in **tutti gli scenari** con una squadra mista

Palmarès: Debuttanti come squadra mista.

Speciali perché: ENSTA ParisTech partecipa per la prima volta in queste gare e farà squadra con la esperiente ENSTA Bretagne.



ETH Zurich

ETH Zurich (Svizzera)

ROBOT: ANYmal (terra), NIFTi (terra), JAY (aria)

Gareggiano nel scenario terra-area

Palmarès: Debuttanti ma partecipanti in altre gare simili in Dubai recentemente.

Hanno usato i suoi robot ad Amatrice dopo il sismo del 2016.

Dicono di se stessi: “Competere ad ERL Emergency rappresenta un passo significativo verso le applicazioni del mondo reale e un scenario ideale per sviluppare e testare i nostri sistemi”



HSR Search and Rescue

Università di Scienze Applicate di Rapperswil (Svizzera)

ROBOT: birdAI (aria)

Gareggiano in **tutti gli scenari** insieme a AUV Team TomKyle e bebot

Palmarès: Debuttanti ma premiati in altre competizioni robotiche come Cybathlon 2016.

Dicono di se stessi

“Abbiamo spirito competitivo ma ci piace divertirci quando lavoriamo e crediamo che tutti traggano beneficio quando i risultati sono condivisi.”

ISEP/INESC TEC Aerial team



ISEP/INESC TEC (Portogallo)

ROBOT: OTUS (aria) e STORK (aria)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a Universitat de Girona e Telerob

Palmarès: Vincitori della euRathlon 2015 Grand Challenge

Speciali perché: Il team è nato appositamente per euRathlon e mette insieme le competenze della scuola politecnica di ISEP con quelle del centro di ricerche INESC TEC nell'ambito di progetti portati avanti dagli studenti. Dopo avere vinto nel 2015, provano a ripetere l'impresa.



INESC TEC Marine Robotics

INESC TEC (Portogallo)

ROBOT: MARES (mare), ROAZ (mare)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a OUBOT e Raptors

Palmarès: Secondi nella euRathlon 2015

Grand Challenge come parte della squadra ICARUS

Speciali perché: Hanno il veicolo più grande in competizione, un catamarano autonomo di più di 4 metri di lunghezza. Dopo essersi classificati secondi nel 2015, ora provano a vincere anche contro la squadra sorella ISEP/INESC TEC Aerial team.



OUBOT

Obuda University (Ungheria)

ROBOT: ERIK (mare)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a Raptors e INESC TEC Marine Robotics

Palmarès: Premio al migliore debuttante a euRathlon 2015 Grand Challenge

Speciali perché: è una squadra giovane, con tanta voglia di imparare nata nel 2015 appositamente per euRathlon. Utilizzeranno uno SPARUS II AUV, il robot sottomarino sviluppato dall'Università di Girona e messo a disposizione del CMRE. Dopo un eccellente debutto nel 2015, l'attesa per un buon risultato sale.

Dicono di se stessi: "Beh, in Ungheria non c'è il mare quindi non è che abbiamo molta concorrenza. Però nel nostro territorio ci sono molti laghi termali con scarsa visibilità e fiumi con forti correnti: insomma non mancano occasioni per mettersi alla prova. E può essere anche divertente quando il professor decide di gettarsi nell'acqua ghiacciata pur di assicurarsi che il robot non vada perso!"



RAPTORS

Politecnico di Lodz (Polonia)

ROBOT: Raptor (terra), Quadron (terra), Predator (aria)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a OUBOT e INESC TEC Marine Robotics

Palmarès: Debuttanti ma vincitori dell'

European Rover Challenge 2016.

Speciali perché: è una squadra giovane, nata nel 2014 ma già vincitrice di diverse competizioni europee. Candidata alla migliore debuttante.

Dicono di se stessi: "Raptors è una squadra di entusiasti avidi di nuove sfide!"
Raccontano molto altro di sé sul web <http://raptors.p.lodz.pl/>



Robdos-IMM Team

Università Politecnica di Madrid (Spagna) / Istituto di Macchine Matematiche (Polonia)

ROBOT: WASABI (mare) e MSAS (terra)

Gareggia in **tutti gli**

scenari insieme a IISPIOMBINO-CVP TEAM

Palmarès: Partecipazione a euRathlon '14 e euRathlon 2015 Grand Challenge.

Speciali perché: è team multidisciplinare composto da studenti di ingegneria specializzati in diverse materie e di due Paesi diversi. Dopo avere usato un robot messo a disposizione del CMRE nel 2014 e 2015, la componente marina ha sviluppato il suo proprio robot. Il robot di terra faceva parte della squadra che è salita al secondo posto del podio a euRathlon 2015. Si accoppieranno con una squadra debuttante piombinese per la Grand Challenge.

Dicono di se stessi: “Quella di partecipare per la prima volta con un nostro proprio robot è per i nostri studenti una grossa opportunità!”.

Raccontano molto altro di sé sul web www.robdosteam.com e sui social media dove è facile trovarli come RobdosTeam.



The Biorobotics Institute Team

Scuola Superiore Sant'Anna di Pisa (Italia)

ROBOT: Husky (terra)

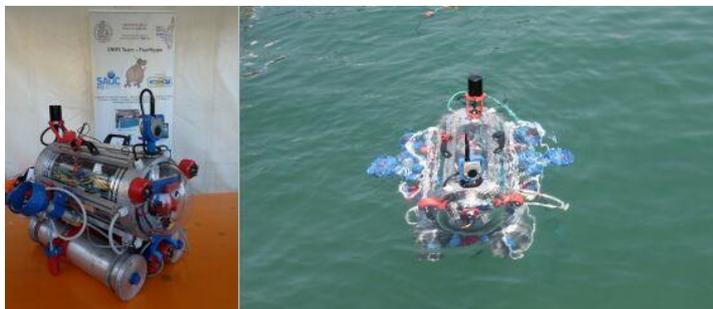
Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a UNIFI Team formando la Tuscany Robotics Team

Palmarès: Debuttanti ma partecipanti in diverse gare simili, recentemente alla MBZIRC ad Abu

Dhabi.

Speciali perché: Una delle 25 squadre partecipanti a MBZIRC 2017 fra le 143 squadre candidate. Insieme alla UNIFI Team si spera in un risultato che promuova l'eccellenza della robotica toscana e italiana.

UNIFI Team



Università di Firenze (Italia)

ROBOT: FEELHIPPO e MARTA (mare), BATIGOL (aria)

Gareggia in **tutti gli scenari** insieme a Scuola Superiore di Sant'Anna di Pisa formando la Tuscany Robotics Team

Palmarès: Miglior debuttante a SAUC-E '12, secondi classificati a SAUC-E '13 e terzi classificati a SAUC-E'16.

Speciali perché: Team italiano composto da una quindicina tra ricercatori, studenti e dottorandi in varie discipline quasi tutti under 30. Lavorano da anni a diverse applicazioni per i propri robot, in primis nell'ambito dell'archeologia subacquea.

Dicono di se stessi: "I robot portati a euRathlon sono due sottomarini e uno aereo. MARTA è nato con l'idea di avere un veicolo modulare in grado di adattarsi alle esigenze degli archeologi. FEELHIPPO, più piccolo e maneggevole di Marta, è stato costruito proprio per la competizione SAUC-E'13 (organizzata dal Centro NATO CMRE a La Spezia). Infine, il nostro robot aereo, il quadricottero: una struttura ad X di alluminio con quattro eliche". Quella di ERL Emergency "sarà un'occasione importante: avremo modo di confrontarci con altre realtà internazionali e, cosa non meno significativa, di metterci alla prova come squadra toscana in collaborazione con la Scuola Superiore Sant'Anna di Pisa".



Universitat de Girona

Università di Girona (Spagna)

ROBOT: SPARUS II AUV

Gareggia in tutti gli scenari insieme a Telerob e ISEP/INESC TEC.

Palmarès: Numerose partecipazioni in SAUC-E con vittoria nel 2006 e nel 2010. Primo classificato a euRathlon '14 e euRathlon 2015 Grand Challenge

Speciali perché: nonostante sia un team con una lunga tradizione alle spalle ogni anno viene ricomposto quasi da zero per permettere a un maggior numero possibile di studenti e dottorandi di confrontarsi con le emozioni e le sfide delle gare. Sono



l'unico team ad aver creato un veicolo talmente affidabile ed efficiente da essere diventato un prodotto commerciale, commercializzato ora da un spin-off. Lo SPARUS II AUV è inoltre un veicolo completamente open source al cui sviluppo tutti possono partecipare.

Dicono di se stessi: "Ci aspettiamo di fare bene, di farci conoscere e vincere di nuovo in collaborazione con i nostri partner!".